

## □ ROBEX 2020 표준공정모델 시연 정보

○ (공정모델5) - 보빈 이송/적재 공정	
	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ (모델개발) KOTMI</li> <li>○ (SI기업) 주원이앤에스</li> <li>○ (로봇) 두산로보틱스(협동로봇 M0617)</li> <li>○ (개요) 보빈 탈·장착을 위해 비닐이 탈피된 보빈을 원하는 위치에 이송</li> </ul>
○ (공정모델6) - 용액 투입/공급 공정	
	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ (모델개발) KOTMI</li> <li>○ (SI기업) 제이에스티</li> <li>○ (로봇) 두산로보틱스 (협동로봇 M0609)</li> <li>○ (개요) 염료용기의 용액을 날염기에 용액공급</li> </ul>
○ (공정모델7) - 제품 픽업 이송 공정	
	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ (모델개발) KOTMI</li> <li>○ (SI기업) 주원이앤에스</li> <li>○ (로봇) 두산로보틱스 (협동로봇 M0609)</li> <li>○ (개요) 제품을 그리퍼로 픽업하여 기준 위치로 이송</li> </ul>
○ (공정모델8) - 제품 포장 공정	
	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ (모델개발) KOTMI</li> <li>○ (SI기업) 주원이앤에스</li> <li>○ (로봇) 두산로보틱스 (협동로봇 M1509)</li> <li>○ (개요) 제품을 픽업 하여 포장 박스에 적재</li> </ul>